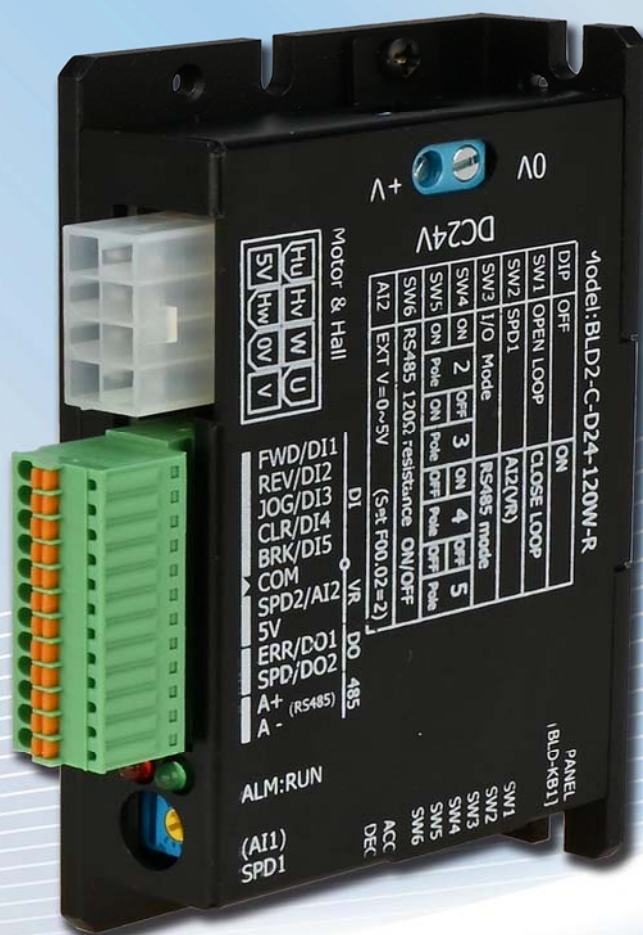




規格

- ◆適合DC24V 120W 以下
無刷馬達使用
- ◆內建VR調速,外部調速VR(0~5V)
- ◆輸入點 FWD/REV/JOG/BRK
- ◆輸出點 ERR/SPD pls
- ◆通訊RS485 Modbus RTU

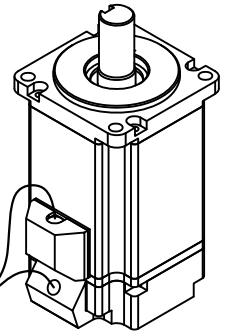


BLD2-C-D24-120W-R

無刷驅動器說明書

BLD2-C-D24-120W-R

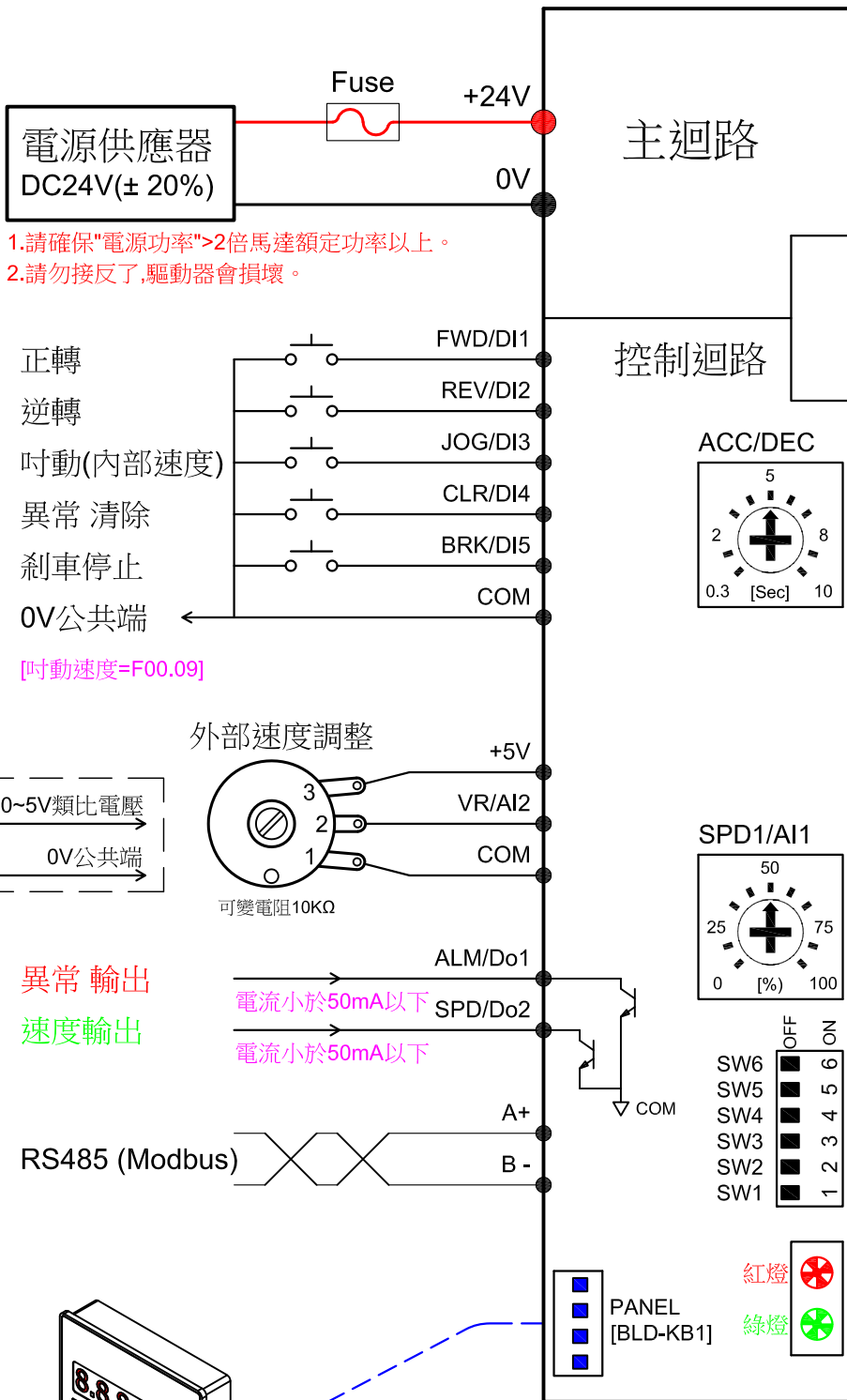
無刷驅動器



無刷馬達

Motor

Hall



電源供應器
DC24V(± 20%)

- 1.請確保"電源功率">2倍馬達額定功率以上。
- 2.請勿接反了,驅動器會損壞。

正轉

逆轉

吋動(內部速度)

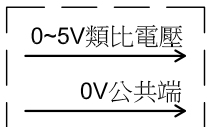
異常清除

剎車停止

0V公共端

[吋動速度=F00.09]

外部速度調整

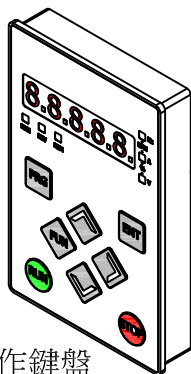


可變電阻10KΩ

異常輸出

速度輸出

RS485 (Modbus)



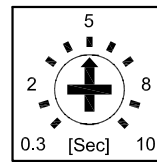
操作鍵盤
(設定參數)

選配件
[BLD-KB1]

主迴路

控制迴路

ACC/DEC

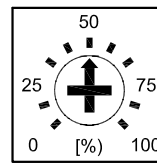


[F00.08=1 (出廠值),左側ACC/DEC調整]
[F00.08=0,加速=F00.11,減速=F00.12]

加速/減速時間 旋鈕
0.3~10 秒

[F01.05=1 自由停止(出廠)]
[F01.05=0 減速時間停止]

SPD1/AI1



[F00.02=5 (出廠值)]
(SW2,SW3 調整)

SPD1/AI1 速度調整 旋鈕

DIP 設定

DIP	OFF	ON
SW1	OPEN LOOP	CLOSE LOOP
SW2	SPD1	VR/AI2
SW3	I/O Mode	RS485 mode
SW4	ON 2 OFF 3	ON 4 OFF 5
SW5	ON Pole ON Pole	OFF Pole OFF Pole
SW6	RS485 120Ω resistance	ON/OFF
AI2	EXT V=0~5V	(Set F00.02=2)

燈號

停機狀態	
正常	綠燈常亮 紅燈常滅
異常	綠燈,紅燈 交替閃爍;指示異常碼
運轉狀態	
正常	綠燈閃爍 紅燈常滅
限流	綠燈閃爍 紅燈閃爍
剎車	綠燈常亮 紅燈快速閃爍

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F00基本功能組				
F00.00	控制模式	0: 測試模式 1: 霍爾開環 2: 霍爾閉環 3: 撥碼開關設定	3	R/W*
F00.01	運行指令選擇	0: 鍵盤運行指令通道 (LED熄滅) 1: 端子運行指令通道 (LED閃爍) 2: 通訊運行指令通道 (LED點亮) 3: 撥碼開關設定	3	R/W
F00.02	速度給定選擇	0: 鍵盤數字設定 1: 模擬量AI1設定 (旋鈕電位器) 2: 模擬量AI2設定 (外部電壓) 3: MODBUS通訊設定 4: 多段速設定 5: 撥碼開關設定 (SW2、SW3有效) 6: 簡易PLC設定 (F04組) 7: 高速脈衝輸入設定 (F05.00選擇HDI) 8: CAN通訊設定 (部分機型有效)	5	R/W
F00.03	運行頻率上限	F00.04~500.00Hz	250.00Hz	R/W*
F00.04	運行頻率下限	0.00Hz~F00.03 (最大頻率)	5.00Hz	R/W*
F00.05	通訊運行指令通道選擇	0: MODBUS通訊通道 1: CAN通訊通道 (部分機型有效)	0	R/W*
F00.06	極對數選擇	0: 功能碼設定 (F02.05) 1: 撥碼開關設定	1	R/W*
F00.07	電流選擇	0: 功能碼設定 (F02.04) 1: 模擬量設定	1	R/W*
F00.08	加減速時間	0: 功能碼設定 (F00.11、F00.12) 1: 模擬量設定 (鍵盤及端子有效)	1	R/W*
F00.09	點動設定頻率	0.00Hz~F00.03 (最大頻率)	10.00Hz	R/W
F00.10	鍵盤設定頻率	0.00Hz~F00.03 (最大頻率)	250.00Hz	R/W
F00.11	加速時間1	0.1~600.0s	1.0s	R/W
F00.12	減速時間1	0.1~600.0s [F01.05=1自由停止/=0減速停止]	1.0s	R/W
F00.13	運行方向選擇	0: 默認方向運行 1: 相反方向運行 2: 禁止反轉運行	0	R/W
F00.14	載波頻率設定	8.0~20.0kHz	機型確定	R/W*
F00.15	參數恢復選擇	0: 無操作 1: 恢復功能碼默認值	0	R/W*

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
		2: 恢復CANOPEN通訊參數默認值 3: 恢復所有參數		
F01啟停控制組				
F01.05	停機方式選擇	0: 減速停車 1: 自由停車	1	R/W
F01.06	正反轉死區時間	0.000~9.999s	0.200s	R/W
F01.07	預留	0~1	0	R/W*
F01.08	電子剎車限流點	0.1%~200.0%	5.0%	R/W
F01.09	電子剎車調整時間	0.1~999.9s	5.0s	R/W
F01.10	停止速度	0.00~50.00Hz減速停機時有效	0.20Hz	R/W
F01.11	正反轉切換限制頻率	0.0~500.0Hz減速停機時有效	50.0Hz	R/W
F01.12	電子剎車力矩保持時間	0.1~600.0s	0.0s	R/W
F01.13	減速停機剎車使能	0: 不使能 1: 使能減速停機時剎車 (F01.05=0時有效)	1	R/W
F01.14	減速比分子	1~9999	1	R/W
F01.15	減速比分母	顯示轉速=電機轉速/(減速比分子/減速比分母)	1	R/W
F02電機參數組				
F02.00	電機額定功率	15~120W	機型確定	R/W*
F02.01	電機額定頻率	0.01Hz~500Hz	機型確定	R
F02.02	電機額定轉速	1~9999rpm	機型確定	R
F02.03	電機額定電壓	0~1200V	機型確定	R
F02.04	電機額定電流	0.8~999.9A	機型確定	R/W*
F02.05	電機極對數	1~20	5	R/W*
F02.08	特殊參數設置	Bit0: 0=霍爾計數按默認方向 1=霍爾計數反向(F09.29、F09.30) BIT1: 0=轉速顯示實際值 1=轉速顯示設定值	0	R/W*
F03控制參數組				
F03.00 ~ F03.18	預留	預留	16.0	N
F04簡易PLC及多段速組				

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F04.00	簡易PLC方式	0: 運行一次後停機 1: 運行一次後保持最終值運行 2: 迴圈運行 3~n: 迴圈運行n-1次後停機, n最大9999	0	R/W
F04.01	多段速0	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.02	多段速1	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.03	多段速2	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.04	多段速3	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.05	多段速4	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.06	多段速5	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.07	多段速6	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.08	多段速7	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.09	多段速8	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.10	多段速9	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.11	多段速10	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.12	多段速11	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.13	多段速12	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.14	多段速13	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.15	多段速14	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.16	多段速15	-100.0~100.0%	0.0%	R/W
F04.17	第0段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.18	第1段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.19	第2段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.20	第3段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.21	第4段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.22	第5段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.23	第6段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.24	第7段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.25	第8段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.26	第9段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.27	第10段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.28	第11段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.29	第12段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F04.30	第13段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.31	第14段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.32	第15段運行時間	0.0~999.9s(m)	0.0s	R/W
F04.33	PLC再啟動方式選擇	0: 從第一段開始重新運行 1: 從中斷時刻的階段頻率繼續運行	0	R/W*
F04.34	多段時間單位選擇	0: 秒 (s) 1: 分鐘 (m)	0	R/W*
F05輸入端子參數組				
F05.00	HDI功能選擇	0: DI3作為普通IO輸入 1: DI3作為HDI高速脈衝輸入	0	R/W*
F05.01	DI1端子功能選擇	0: 無功能	1	R/W*
F05.02	DI2端子功能選擇	1: 正轉運行 2: 反轉運行	2	R/W*
F05.03	DI3端子功能選擇	3: 三線式運行控制	4	R/W*
F05.04	DI4端子功能選擇	4: 正轉點動 5: 反轉點動	7	R/W*
F05.05	DI5端子功能選擇	6: 自由停車	0	R/W*
F05.06	DI6端子功能選擇	7: 故障復位	0	R/W*
F05.07	DI7端子功能選擇	8: 電子剎車	0	R/W*
F05.08	DI8端子功能選擇	9: 外部故障輸入 10~13: 預留	0	R/W*
F05.09	預留	14: 正轉限位 15: 反轉限位 16: 多段速1 17: 多段速2 18: 多段速3 19: 多段速4 其他: 預留	0	R/W*
F05.10	輸入端子極性選擇	0x000~0x1FF	0x000	R/W
F05.11	開關量濾波時間	0.000~1.000s	0.010s	R/W
F05.12	虛擬端子設定	0x000~0x10F (0: 禁止, 1: 使能) BIT0: DI1虛擬端子 BIT1: DI2虛擬端子 BIT2: DI3虛擬端子 BIT3: DI4虛擬端子 BIT4: DI5虛擬端子 BIT5: DI6虛擬端子 BIT6: DI7虛擬端子 BIT7: DI8虛擬端子	0x000	R/W*
F05.13	端子控制運行模式	0: 兩線式控制1	0	R/W*

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
		1: 兩線式控制2 2: 三線式控制1 3: 三線式控制2		
F05.14	DI1端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.15	DI1端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.16	DI2端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.17	DI2端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.18	DI3端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.19	DI3端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.20	DI4端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.21	DI4端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.22	DI5端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.23	DI5端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.24	DI6端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.25	DI6端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.26	DI7端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.27	DI7端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.28	DI8端子閉合延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.29	DI8端子關斷延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.30	預留	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.31	預留	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F05.32	AI1下限值	0.00V~F05.34	0.50V	R/W
F05.33	AI1下限對應設定	-300.0%~300.0%	0.0%	R/W
F05.34	AI1上限值	F05.32~10.00V	8.50V	R/W
F05.35	AI1上限對應設定	-300.0%~300.0%	100.0%	R/W
F05.36	AI1輸入濾波時間	0.000s~9.999s	0.030s	R/W
F05.37	AI2下限值	0.00V~F05.39	0.20V	R/W
F05.38	AI2下限對應設定	-300.0%~300.0%	0.0%	R/W
F05.39	AI2上限值	F05.37~10.00V	4.80V	R/W
F05.40	AI2上限對應設定	-300.0%~300.0%	100.0%	R/W
F05.41	AI2輸入濾波時間	0.000s~9.999s	0.030s	R/W
F05.42	AI3下限值	0.00V~F05.44	0.50V	R/W

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F05.43	AI3下限對應設定	-300.0%~300.0%	0.0%	R/W
F05.44	AI3上限值	F05.42~10.00V	8.50V	R/W
F05.45	AI3上限對應設定	-300.0%~300.0%	100.0%	R/W
F05.46	AI3輸入濾波時間	0.000s~9.999s	0.030s	R/W
F05.47	AI4下限值	0.00V~F05.49	0.50V	R/W
F05.48	AI4下限對應設定	-300.0%~300.0%	0.0%	R/W
F05.49	AI4上限值	F05.47~10.00V	8.50V	R/W
F05.50	AI4上限對應設定	-300.0%~300.0%	100.0%	R/W
F05.51	AI4輸入濾波時間	0.000s~9.999s	0.030s	R/W
F05.52	HDI下限頻率值	0.00KHZ~F05.54	0.00KHZ	R/W
F05.53	HDI下限對應設定	-100.0%~100.0%	0.0%	R/W
F05.54	HDI上限頻率值	F05.52~20.00KHZ	19.99KHZ	R/W
F05.55	HDI上限對應設定	-100.0%~100.0%	100.0%	R/W
F05.56	HDI輸入濾波時間	0.000s~9.999s	0.030s	R/W
F06輸出端子參數組				
F06.00	預留	0~1	0	R/W*
F06.01	DO1輸出選擇	0: 無效	5	R/W
F06.02	DO2輸出選擇	1: 運行中	10	R/W
F06.03	DO3輸出選擇	2: 正轉運行中 3: 反轉運行中	0	R/W
F06.04	DO4輸出選擇	4: 點動運行中 5: 驅動器故障 6: 超載預警 7: 欠載預警 8: 通訊虛擬端子輸出 9: 母線電壓低 10: 速度輸出 (Hall信號) 其他: 預留	0	R/W
F06.05	輸出端子極性選擇	00~0F	00	R/W
F06.06	DO1接通延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F06.07	DO1斷開延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F06.08	DO2接通延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F06.09	DO2斷開延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F06.10	DO3接通延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F06.11	DO3斷開延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F06.12	DO4接通延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F06.13	DO4斷開延時時間	0.000~9.999s	0.000s	R/W
F07故障與保護組				
F07.00	驅動器或電機過欠載預報警選擇	0x000~0x131 LED個位： 0：電機過欠載預報警，相對於電機的額定電流 1：驅動器過欠載預報警，相對於驅動器額定電流 LED十位： 0：驅動器過欠載報警後繼續運行 1：驅動器欠載報警後繼續運行，超載故障後停止運行 2：驅動器超載報警後繼續運行，欠載故障後停止運行 3：驅動器報過欠載故障後停止運行 LED百位： 0：一直檢測 1：恒速運行中檢測	0x000	R/W
F07.01	超載預報警檢出水準	F07.03~200%	140%	R/W
F07.02	超載預報警檢出時間	0.1~999.9s	1.0s	R/W
F07.03	欠載預報警檢出水準	0%~F07.01	50%	R/W
F07.04	欠載預報警檢出時間	0.1~999.9s	1.0s	R/W
F07.05	電機超載保護選擇	0：不保護 1：保護	0	R/W*
F07.06	電機超載保護係數	20.0%~120.0%	100.0%	R/W
F07.07	MOS自檢使能	0：不使能 1：使能	0	R/W*
F07.08	自動限流水平	10.0%~420.0%（相對於驅動器）	260.0%	R/W*
F07.09	故障自動復位時間	0.0~999.9s：自動復位時間	5.0s	R/W
F07.10	故障自動復位次數	0：不自動復位 1~9999：復位次數	0	R/W
F07.11	堵轉檢測時間	0.0~999.9s：堵轉檢測	3.0s	R/W*
F07.12	堵轉限制電流	1.0~200.0%(相對於驅動器額定電流)	70.0%	R/W*
F07.13	UP/DN鍵盤功能設定	0：給定速度微調（僅鍵盤給定速度有效） 1：UP正轉點動，DN反轉點動 （僅鍵盤停機或運行介面時有效）	0	R/W
F07.14	欠壓故障檢測時間	0~9.999s	1.0s	R/W

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F07.15	缺相檢測時間	0~999.9s	3.0s	R/W
F07.16	用戶密碼	0: 清除用戶密碼 1~9999: 用戶密碼保護生效	0	R/W
F07.19	風扇控制	0: 運行狀態開啟風扇 1: 風扇一直運行		
F08通訊組				
F08.00	485從機地址	1~247, 0為廣播地址	1	R/W*
F08.01	485通訊串列傳輸速率設置	0: 1200BPS 1: 2400BPS 2: 4800BPS 3: 9600BPS 4: 19200BPS (默認值) 5: 38400BPS 6: 57600BPS 注: 部分驅動器不支持修改串列傳輸速率	4	R/W*
F08.02	485數據位校驗設置	0: 無校驗 (N, 8, 1) for RTU 1: 偶校驗 (E, 8, 1) for RTU 2: 奇校驗 (O, 8, 1) for RTU 3: 無校驗 (N, 8, 2) for RTU 注: 部分驅動器不支持修改校驗設置	0	R/W*
F08.03	485通訊應答延時	0~200ms	5	R/W*
F08.04	485通訊超時故障時間	0.0 (無效), 0.1~60.0s	0.0s	R/W*
F08.05	預留		0	R/W*
F08.06	485通訊處理動作選擇	0x0~0x1 LED個位: 0: 寫操作有回應 1: 寫操作無回應	0x00	R/W*
F08.10	CAN從機地址	1~127	1	R/W*
F08.11	CAN串列傳輸速率	0: 10K (部分機型不支持) 1: 20K 2: 50K 3: 100K 4: 125K (默認) 5: 250K 6: 500K 7: 1M	4	R/W*
F08.12	CAN通訊應答延時	0~200ms	5ms	R/W*
F08.13	CAN通訊協議選擇	0: CANModbus協議 1: CANOpen協議 (部分機型)	0	R/W*

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F08.14	CAN功能設置	CANOpen功能設置BIT0~BIT7: BIT0:運行時非Operational狀態動作選擇 0=停機並報故障E.CAN5 1=保持之前狀態 BIT1:心跳超時動作選擇 0=停機並報故障E.CAN4 1=保持之前狀態 BIT2:開啟CAN接收、發送故障 0=禁止E.CAN2、E.CAN3故障 1=允許E.CAN2、E.CAN3故障 CANModbus功能設置BIT8~BIT15: BIT8:CANModbus廣播應答選擇 0=廣播無應答 1=廣播有應答	0x00	R/W*
F09監視參數組				
F09.00	設定頻率	0.00Hz~F00.03	0.00Hz	RO
F09.01	輸出頻率	0.00Hz~F00.03	0.00Hz	RO
F09.02	斜坡給定頻率	0.00Hz~F00.03	0.00Hz	RO
F09.03	輸出電壓	0.0~1200.0V	0.0V	RO
F09.04	輸出電流	0.00~100.00A	0.00A	RO
F09.05	設定轉速	0~65535RPM	0RPM	RO
F09.06	電機轉速	0~65535RPM	0RPM	RO
F09.07	輸出功率	0~2200W	0W	RO
F09.08	直流母線電壓	0.0~2000.0V	0V	RO
F09.09	霍爾值	0~7	0	RO
F09.10	軟體版本號	1.00~99.99	1.00	
F09.11	當前故障類型	0: 無故障	0	RO
F09.12	前1次故障類型	1: 硬體加速過流 (E.OCH1)	0	RO
F09.13	前2次故障類型	2: 硬體減速過流 (E.OCH2)	0	RO
F09.14	前3次故障類型	3: 硬體恒速過流 (E.OCH3)	0	RO
		4: 加速過電流 (E.OC1)	0	RO

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F09.15	前4次故障類型	5: 減速過電流 (E.OC2) 6: 恒速過電流 (E.OC3) 7: 加速過電壓 (E.OV1) 8: 減速過電壓 (E.OV2) 9: 恒速過電壓 (E.OV3) 10: 母線欠壓故障 (E.Uv) 11: 電機超載 (E.OL1) 12: 驅動器超載 (E.OL2) 13: 霍爾故障 (E.HALL) 14: 堵轉故障 (E.LOC) 15: 整流模組過熱 (E.OH1) 16: 逆變模組過熱故障 (E.OH2) 17: 外部故障 (E.EF) 18: 485通訊故障 (E.485) 19: 電流檢測故障 (E.CUr) 20: 逆變單元U相保護 (E.OUt1) 21: 逆變單元V相保護 (E.OUt2) 22: 逆變單元W相保護 (E.OUt3) 23: 電子超載 (E.OL3) 24: 欠載故障 (E.LL) 25: MOS短路故障 (E.Sht) 26: 面板通訊錯誤 (E.boAd) 27: EEPROM存儲故障 (E.EEP) 28: MOS導通故障 (E.Cnd) 29: 硬體過流回饋故障 (E.OCHF) 30: 輸出缺相故障 (E.POUT) 31: CANBus-off故障 (E.CAN1) 32: CAN發送錯誤 (E.CAN2) 33: CAN接收錯誤 (E.CAN3) 34: 內部通信故障 (E.Conn) 35: CANOpen心跳超時 (E.CAN4) 36: CANOpenNMT操作故障 (E.CAN5)	0	RO
F09.16	逆變器溫度	-20.0~120.0°C	0.0°C	RO
F09.17	開關量輸入端子狀態	0000~1FF BIT0: DI1端子 BIT1: DI2端子 BIT2: DI3端子 BIT3: DI4端子 BIT4: DI5端子	0	RO
F09.18	開關量輸出端子狀態	0000~000F Bit0: DO1 Bit1: DO2	0	RO
F09.19	AI1輸入電壓	0.00~10.00V	0.00V	RO

BLD2-C-D24-120W-R 參數

參數	名稱	設定範圍	預設值	屬性
F09.20	AI2輸入電壓	0.00~10.00V	0.00V	RO
F09.21	AI3輸入電壓	0.00~10.00V	0.00V	RO
F09.22	峰值電流	0.00~100.00A	0.00A	RO
F09.23	撥碼開關	0x00~0xFF	0x00	RO
F09.24	額定電流設定值	0.00~100.00A	0.00A	RO
F09.25	AI4輸入電壓	0.00~10.00V	0.00V	RO
F09.26	HDI輸入頻率	0.00~20.00KHZ	0.00KHZ	RO
F09.27	簡易PLC迴圈次數	0~9999	0	RO
F09.28	極對數設定值	1~20	0	RO
F09.29	霍爾計數高16位	0~65535	0	RO
F09.30	霍爾計數低16位	0~65535	0	RO

BLD2-C-D24-120W-R

